

CPS (Cyber Physical System)

設備開発のリードタイム短縮を実現

Shortens the lead-time of facility development

ORiN を活用した CPS の実現により、ロボットや PLC などの実設備の情報(現実世界)を、ラインシュミレータ(仮想空間)に取り込み、ラインシュミレータで得られた最適な結果を、実設備にフィードバックが可能です。これにより、設備の開発期間を短縮する事ができます。

ORiN serves as an intermediary between the physical world (robots and PLCs) and the cyber world (Line Simulator), which enables users to draw a precise virtual model of the facility on Line Simulator. This system shortens the terms of facility development by adjusting the real facility as it is simulated virtually.

システム構成 System Configuration

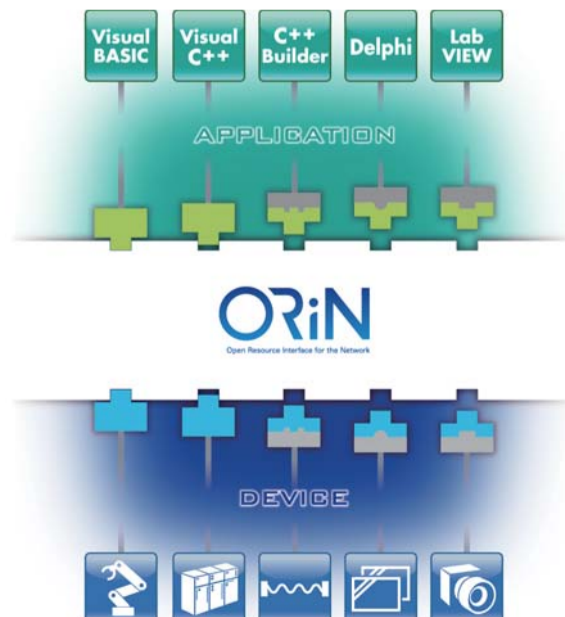


標準通信インターフェース「ORiN」の活用

Standard Communication Interface "ORiN"

ロボットエミュレータのVRC(バーチャルロボットコントローラ)や、PLCエミュレータを標準通信インターフェース「ORiN」を介してラインシュミレータに接続。PC上で実設備と差のないバーチャルな設備環境を構築できます。

The line simulator connects to the robot emulator "Virtual Robot Simulator" and PLC emulators through ORiN. It enables users to create a virtual model which is almost the same as the real facility on the PC.



設備のコスト低減と垂直立上げに貢献

Effective on cost-saving and vertical launch

実設備で動作確認するよりも、簡単に変更・修正が可能となり、修正コストを低減できます。また海外工場など遠隔地の設備の垂直立上げにも貢献できます。

It is easier to adjust and modify the programs or layouts of a facility than doing on the real facility, which reduces the cost. And it makes a great contribution to the vertical launch in distant locations such as factories that are overseas.