

# RC7Mコントローラ

## コントローラ仕様

項目		RC7Mコントローラ					
適用ロボット		VP-Gシリーズ	VS-Gシリーズ	VM-Gシリーズ	HS-Gシリーズ	HM-Gシリーズ	
型式(RC7M-)		VPG-5/6***-**	VSG-6***-**	VMG-6***-**	HSG-4***-**	HMG-4***-**	
制御軸数		5・6軸			6軸		4軸
制御方式		PTP、CP3次元直線、3次元円弧					
駆動方式		全軸オールデジタルACサーボ					
使用言語		デンソーロボット言語(SLIM準拠)					
メモリ容量		3.25MB(10,000ステップ、30,000ポイント相当)					
教示方式		1)リモートティーチング 2)数値入力(MDI)			1)ダイレクトティーチング 2)リモートティーチング 3)数値入力(MDI)		
外部信号(I/O)	標準I/O	Mini I/O	入力:ユーザ開放8点+システム固定11点 出力:ユーザ開放8点+システム固定14点 (注:グローバル仕様の場合、システム固定の非常停止関係の入出力は使用しない)				
		HAND I/O	入力:ユーザ開放8点 / 出力:ユーザ開放8点				
	SAFETY I/O(グローバル仕様のみ)		入力:システム固定6点 / 出力:システム固定5点				
	パラレルI/O増設	2枚装着	入力:ユーザ開放80点 / 出力:ユーザ開放96点 増設可				
		1枚装着	入力:ユーザ開放40点 / 出力:ユーザ開放48点 増設可				
	DeviceNet(オプション)	親子局	入力:1024点(親局)+256点(子局) / 出力:1024点(親局)+256点(子局)				
		親局	入力:1024点 / 出力:1024点				
		子局	入力:256点 / 出力:256点				
CC-Link(オプション)	子局	入力:128点 / 出力:128点					
外部通信		RS-232C:1回線、イーサネット:1回線、USB:2回線(フラッシュメモリ対応)					
拡張スロット		3(オプションボード増設用)					
自己診断機能		オーバーラン・サーボ異常・メモリ異常・入力ミス など					
タイマ機能		0.02~10sec(1/60 secきざみ)					
エラー表示		外部エラー出力 ・ミニペンダント(オプション)にエラーコードを表示 ・ティーチングペンダント(オプション)にエラーメッセージを表示					
ケーブル長	本体間ケーブル(オプション)		標準:4m、6m、12m(標準/防滴仕様)				
	I/Oケーブル(オプション)		8m、15m(Mini I/O用、HAND I/O用、増設パラレルI/O用、セーフティボードI/O用)				
	電源ケーブル		5m				
環境条件(動作時)		温度0~40、湿度90%RH以下(結露なきこと)					
電源		<200V仕様> 3相 AC200V-15% ~AC230V+10%、 50/60Hz、1kVA 単相AC230V-10% ~AC230V+10%、 <100V仕様> 単相 AC100V-10% ~AC110V+10%、 50/60Hz、1kVA	3相 AC200V-15%~ AC230V+10%、 50/60Hz、1.85kVA 単相 AC230V-10%~ AC230V+10%、 50/60Hz、1.85kVA	3相 AC200V-15%~ AC230V+10%、 50/60Hz、3.3kVA	3相 AC200V-15%~ AC230V+10%、 50/60Hz、1.8kVA 単相 AC230V-10%~ AC230V+10%、 50/60Hz、1.8kVA	3相 AC200V-15%~ AC230V+10%、 50/60Hz、2.5kVA 単相AC230V-10%~ AC230V+10%、 50/60Hz、2.5kVA	
I/O電源(注)	外部電源を使用	外部からDC24V±10%を供給してください。					
	内部電源を使用	コントローラ内部からDC24V±10%を供給。					
安全カテゴリ		セーフティボード付:安全カテゴリ3準拠 セーフティボックス付:安全カテゴリ4準拠					
保護等級		IP20					
質量		4軸 国内標準タイプ:約17kg 6軸 国内標準タイプ:約18kg 4軸 グローバルタイプ(セーフティボード付):約18kg 6軸 グローバルタイプ(セーフティボード付):約19kg 4軸 グローバルタイプ(セーフティボックス付):約21kg 6軸 グローバルタイプ(セーフティボックス付):約22kg					

注:取扱説明書「4.2.1」、「5.2.1」項の「Mini I/O用電源の設定」を参照ください。

### コントローラ取扱い上の注意

- ⚠ 警告**
- ・フィンに触れないでください。やけどの恐れがあります。
  - ・指や棒などを入れないでください。ケガのおそれがあります。
  - ・保守点検等でフタを開けコントローラ内部に触れる場合は、電源スイッチを切り、電源ケーブルをはずして3分以上経過してから実施してください。感電の恐れがあります。
  - ・コントローラにAC電源またはI/O用DC24V電源を印加中はコネクタの脱着をしないでください。感電及び故障の原因になります。

- ⚠ 設置上の注意事項**
- ・コントローラは防塵、防滴、防爆構造にはなっていません。
  - ・設置の前には取扱説明書を必ずお読みください。
  - ・コントローラの上に物を乗せたり、衝撃を与えたりしないでください。
  - ・過度の振動が加えられる環境での設置は避けてください。

**⚠ 注意:**  
ロボットコントローラのコネクタは、ビス止めまたはリング止めのロック機構になっています。コネクタは、しっかりとロックしてください。ロックしないと接触不良を起こし、エラーが発生する原因になります。また、ロボットコントローラの電源スイッチを入れたまま電源コネクタ、モータコネクタを脱着すると、ロボットコントローラの内部回路が破損する恐れがあります。電源スイッチを切ってからコネクタの脱着を実施してください。