

VM - Gシリーズ

本体仕様：標準

項目	標準	
セット型式 (注1)	VM-6083G	VM-60B1G
本体型式	VM-6083GM	VM-60B1GM
アーム全長	385 (第1アーム) + 445 (第2アーム) = 830mm	520 (第1アーム) + 590 (第2アーム) = 1,110mm
アームオフセット	J1 (旋回) : 180mm J3 (前腕) : 100mm	
最大動作領域	R=1,111mm (ツール取付面) R=1,021mm (P点: J4、J5、J6中心)	R=1,388mm (ツール取付面) R=1,298mm (P点: J4、J5、J6中心)
動作角度	J1: ±170°、 J2: +135°、-90°、 J3: +165°、-80°、 J4: ±185°、 J5: ±120°、 J6: ±360°	J1: ±170°、 J2: +135°、-90°、 J3: +168°、-80°、 J4: ±185°、 J5: ±120°、 J6: ±360°
最大可搬質量	10kg	
合成最大速度	8300mm/s (ツール取付面中心)	
位置繰返し精度 (注2)	X,Y,Z各方向: ±0.05mm (ツール取付面中心)	X,Y,Z各方向: ±0.07mm (ツール取付面中心)
最大許容慣性モーメント	J4、J5まわり: 0.36kgm ² J6まわり: 0.064kgm ²	
位置検出方式	アブソリュートエンコーダ	
駆動モータ、ブレーキ	全軸ACサーボモータ、J2～J6ブレーキ付	
ユーザ用エア配管 (注3)	7系統 (4x6、 6x1) 電磁弁 (2ポジション、ダブルソレノイド) 3個内蔵	
ユーザ用信号線	10芯 (近接センサー等の信号用)	
エア源	常用圧力	1.0 × 10 ⁵ Pa ~ 3.9 × 10 ⁵ Pa
	許容最大圧力	4.9 × 10 ⁵ Pa
保護等級	IP40	
質量	約80kg (約176 lb)	約82kg (約180 lb)

注1: セット型式はロボット本体・ロボットコントローラ等を含む一式の型式です。

注2: 位置繰返し精度は周囲温度一定時の精度です。

注3: 4x6のみ内蔵電磁弁にて制御可能です。